

## Pole magnetyczne

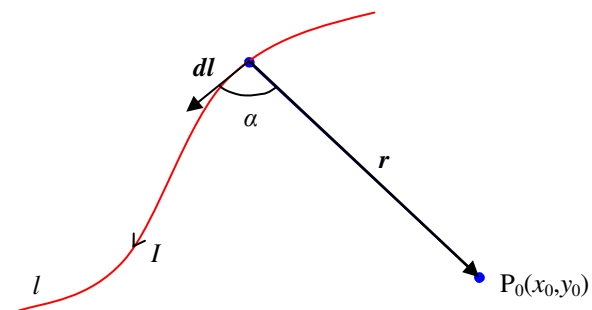
Obliczanie pola magnetycznego pochodzącego od przewodnika z prądem

### 1. Podstawy teoretyczne

Założmy, że pole magnetyczne jest wzbudzone przez cienki przewód  $l$  z prądem o natężeniu  $I$ . Natężenie pola magnetycznego w dowolnym punkcie  $P_0$  leżącym poza przewodem obliczamy z prawa Biota – Savarta<sup>1</sup> według wzoru:

$$\mathbf{H} = \frac{I}{4\pi} \int_l \frac{d\mathbf{l} \times \mathbf{r}}{r^3} \quad (1)$$

przy czym wszystkie wielkości występujące we wzorze (1) zaznaczone są na Rys. 1



Rys. 1 Przewód z prądem

Kierunek wektora  $\mathbf{H}$  wyznaczamy z właściwości iloczynu wektorowego przyjmując kierunek  $d\mathbf{l}$  zgodnie z kierunkiem prądu.

Jeżeli krzywa  $l$  jest zadana na płaszczyźnie, to wektor  $\mathbf{H}$  ma tylko składową normalną do tej płaszczyzny i wzór (1) można przepisać w postaci:

$$H = \frac{I}{4\pi} \int_l \frac{\sin\alpha}{r^2} dl \quad (2)$$

<sup>1</sup> Z pomiarów momentu działającego na igłę magnetyczną **Jean Baptiste Biot** i **Felix Savart** znaleźli w 1820 r. zależność na pole magnetyczne krótkiego odcinka przewodu  $dl$  z prądem  $I$ . Zależność ta może być również wyprowadzona z równania  $\text{div } \mathbf{B} = 0$ .

## 2. Obliczenia numeryczne

Przyjmujemy, że kształt przewodu – krzywa  $l$  we wzorze (2), jest opisany równaniem parametrycznym  $l(t)$ ,  $t \in (0, t_{\max})$  i jest zadany w postaci funkcji, określającej współrzędne punktu źródłowego pola dla zadanej wartości parametru  $t$ .

Wzór (2) zastępujemy zależnością przybliżoną:

$$H = \frac{I}{4\pi} \sum_{k=1}^n \frac{\sin \alpha(t)}{r^2(t)} \Delta l(t) \quad (3)$$

gdzie  $t = (k - 1/2)\Delta t$ , a kolejne odcinki przewodu są reprezentowane prostymi.

Kwadrat odległości pomiędzy punktem źródłowym pola  $(x(t), y(t))$ , a punktem badanym  $(x_0, y_0)$  jest określony zależnością:

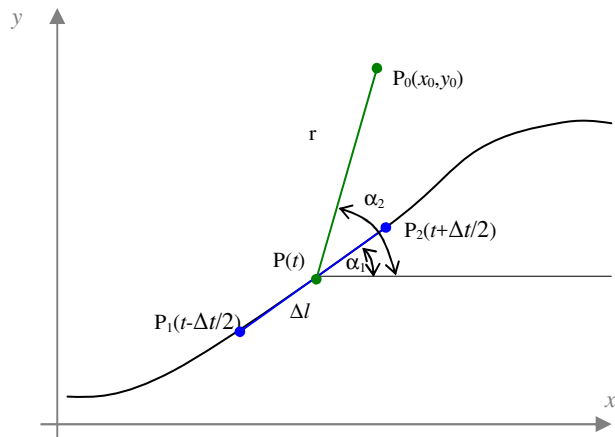
$$r^2 = [x(t) - x_0]^2 + [y(t) - y_0]^2 \quad (4)$$

natomiast długość odcinka przewodu z prądem – zależnością:

$$\Delta l = \sqrt{\left[ x\left(t + \frac{\Delta t}{2}\right) - x\left(t - \frac{\Delta t}{2}\right) \right]^2 + \left[ y\left(t + \frac{\Delta t}{2}\right) - y\left(t - \frac{\Delta t}{2}\right) \right]^2} \quad (5)$$

Dla obliczenia kąta  $\alpha$  pomiędzy styczną do przewodu z prądem a kierunkiem – do punktu badanego obliczamy współczynniki kierunkowe prostych i wyznaczamy kąt  $\alpha$  z zależności (Rys. 2):

$$\alpha(t) = \alpha_2(t) - \alpha_1(t) = \arctg \frac{y_0 - y(t)}{x_0 - x(t)} - \arctg \frac{y(t + \Delta t / 2) - y(t - \Delta t / 2)}{x(t + \Delta t / 2) - x(t - \Delta t / 2)} \quad (6)$$



Rys. 2 Styczna do krzywej w punkcie P

## Literatura

1. Ryszard Sikora, **Teoria Pola Elektromagnetycznego**, Wydawnictwa Naukowo-Techniczne 1997, wydanie trzecie zmienione, str. 134–141
2. Maciej Krakowski, **Elektrotechnika Teoretyczna t.2**, Wydawnictwa Naukowe PWN, 1999, wydanie szóste, str. 79–94
3. Markus Zahn, **Pole Elektromagnetyczne**, Państwowe Wydawnictwo Naukowe 1989, str. 310–314, 318–321, 325–327

## 5. Zadania

Dana jest ramka w postaci wielokąta foremnego (rzędu  $p$ ) o długości boku  $a$ , z prądem o natężeniu  $I$  (zob. rysunek na następnej stronie). Zakładamy, że prąd w ramce ma kierunek zgodny z ruchem wskazówek zegara.

- 1) Za pomocą funkcji em3 obliczyć natężenie pola magnetycznego w środku ramki (należy policzyć pole od jednego boku i wynik pomnożyć przez liczbę boków).
- 2) Obliczyć natężenia pola w punktach wzdłuż prostej  $l$ , przecinającej przewód z prądem (wybrać 5 punktów wewnątrz i 5 na zewnątrz ramki) – zobacz rys. na następnej stronie.
- 3) Korzystając z prawa Biota – Savarta (równanie 1) wyznaczyć wzór określający natężenie pola magnetycznego  $H_0$  w środku ramki (zob. punkt 3.1).
- 4) Porównując wzór uzyskany w zadaniu 3. z zależnością określającą natężenie pola magnetycznego w środku zwoju kołowego (równanie 9) wyznaczyć wzór umożliwiający obliczenie promienia  $r_0$  zwoju kołowego takiego, aby natężenia pola magnetycznego  $H_0$  w środku zwoju kołowego i ramki (wielokąta) – z takim samym prądem  $I$ , były jednakowe.

W sprawozdaniu należy umieścić uzyskane wyniki (zadanie 1 i 2), wyprowadzenie wzoru (zadanie 3), obliczone wartości:  $H_0$  i  $r_0$  (zadanie 4) oraz wnioski.

### Wzory dla wielokąta foremnego

Promień okręgu opisanego	Promień okręgu wpisanego	Kąt wielokąta (w stopniach)
$R = \frac{a}{2 \sin \frac{\pi}{p}}$	$r = \frac{1}{2} a \operatorname{ctg} \frac{\pi}{p}$	$\alpha = \frac{(p-2) \cdot 180^\circ}{p}$

$a$  – długość boku,  $p$  – liczba boków wielokąta

określamy  $dl$  i  $\alpha_1$  – wykorzystywane we wzorze (2):

```
dl = sqrt((X(1)-X(2))^2+(Y(1)-Y(2))^2);
alfa1 = atan2(Y(1)-Y(2),X(1)-X(2));
```

dla każdego elementarnego odcinka przewodu obliczymy  $r^2$ ,  $\alpha$  oraz  $dH$ :

```
for k = 1:n
    x = (X(k)+X(k+1))/2;
    y = (Y(k)+Y(k+1))/2;
    r2 = (x-x0)^2+(y-y0)^2;
    alfa2 = atan2(y-y0,x-x0);
    alfa = alfa2 - alfa1;
    dH(k) = sin(alfa)/r2;
end
dH = I/4/pi*d1*dH;
```

Całkowite natężenie pola otrzymamy jako sumę cząstkowych pól  $dH$ :

```
H = sum(dH);
```

Rysunek poglądowy:

```
line([x1,x2],[y1,y2],'color','k');
hold on
plot(x0,y0,'ro')
axis equal
xlabel('x (m)');
ylabel('y (m)');
txt = sprintf('= %0.5g ^A/_m',H);
title(['\it H } ' txt])
```

Wykres natężeń pola  $dH$  pochodzących od elementarnych odcinków przewodu:

```
figure;
bar(1:n,dH);
axis tight
ylabel('dH');
xlabel('k');
title('Pole od poszczegolnych odcinkow prostej');
```

Do uzyskania poprawnych wyników konieczne jest określenie jednostek – funkcja zapisana w przedstawiony wyżej sposób przyjmuje jako argumenty wartości wyrażone w jednostkach SI (metry, ampery). Wyniki otrzymujemy również w jednostkach SI, czyli w tym przypadku natężenie pola magnetycznego w A/m.

### 3. Obliczenia analityczne

W szczególnych przypadkach, gdy krzywa  $l$  jest opisana łatwym do analizowania równaniem, całkę we wzorze (2) możemy rozwiązać analitycznie. W tym celu wzór (2) musimy przekształcić tak, aby otrzymać pod całką funkcję tylko jednej zmiennej ( $\alpha$  i  $r$  musimy wyrazić za pomocą zmiennej  $l$  albo wszystkie zmienne występujące pod całką wyrażamy za pomocą parametru – podobnie jak w obliczeniach numerycznych). Jeśli taką całkę potrafimy rozwiązać analitycznie, to możemy otrzymać równanie określające natężenie pola magnetycznego w zależności od prądu i geometrii przewodu.

#### 3.1 Wielokąt foremny

Takim przypadkiem jest ramka w postaci wielokąta foremnego. Znając liczbę  $p$  boków wielokąta i długość  $a$  boku, możemy obliczyć natężenie pola magnetycznego w dowolnym punkcie jako sumę pól pochodzących od poszczególnych boków – będzie to suma  $p$  całek po odcinkach prostoliniowych. W najprostszym przypadku, gdy obliczamy natężenie pola w środku ramki, zadanie sprowadza się do obliczenia tylko jednej całki, dzięki czemu można je wyrazić dość prostym wzorem. Wartość natężenia pola powinna być w takim wzorze zależna od prądu  $I$ , liczby boków  $p$  wielokąta i długości  $a$  każdego boku.

#### 3.2 Zwój kołowy

Również łatwe jest obliczenie analityczne pola magnetycznego w środku zwoju kołowego. Przepisując wzór (2) dla tego przypadku możemy zauważyć, że odległość między przewodem a środkiem zwoju jest stała i stanowi promień  $r_0$  okręgu. Ponadto dla każdego punktu na zwoju odcinek  $dl$  jest prostopadły do  $r_0$ , możemy zatem postawić  $\alpha = 90^\circ$  i  $r = r_0 = \text{const.}$ :

$$H = \frac{I}{4\pi} \int_l \frac{\sin 90^\circ}{r_0^2} dl. \quad (7)$$

Po wyłączeniu stałych przed całką otrzymujemy:

$$H = \frac{I}{4\pi r_0^2} \int_l dl, \quad (8)$$

skąd ostatecznie:

$$H = \frac{I}{2r_0}. \quad (9)$$

#### 4. Obliczenia w programie MATLAB: prosta na płaszczyźnie

Do obliczenia natężenia pola magnetycznego  $H$  pochodzącego od prostoliniowego przewodu z prądem o wartości  $I$  wykorzystamy wzór (2) zapisany w funkcji `em3`.

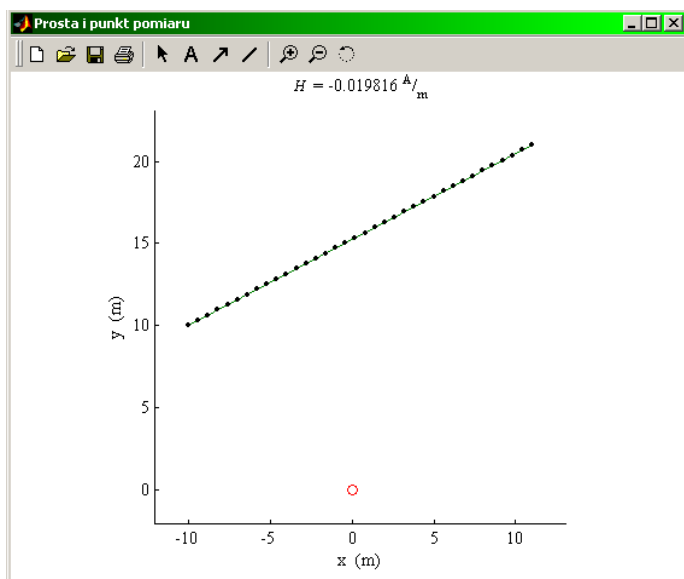
Przyjmujemy, że prosta leży na płaszczyźnie  $XOY$ . Argumentami funkcji będą:

- $x_0, y_0$  – współrzędne punktu, w którym obliczamy pole,
- $x_1, y_1$  – współrzędne początku prostej,
- $x_2, y_2$  – współrzędne końca prostej,
- $I$  – wartość prądu w przewodzie,
- $n$  – ilość odcinków na jaką podzielimy przewód

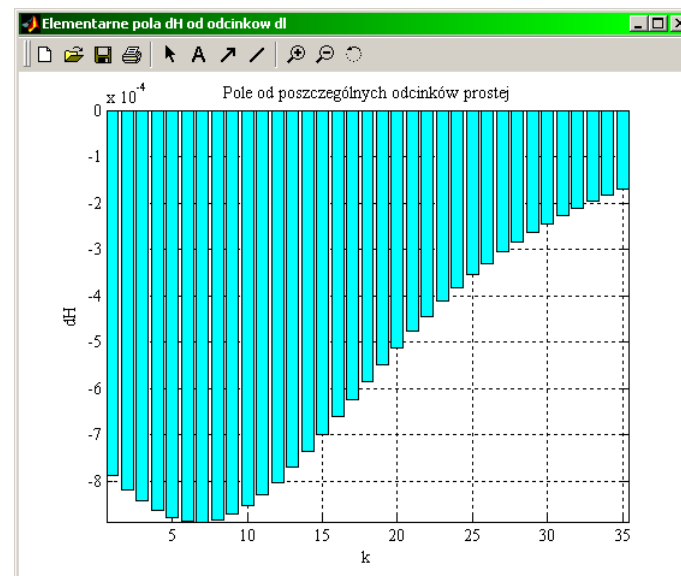
Funkcję wywołujemy podając w oknie poleceń poszczególne parametry:

```
[H, dH] = em3(x0, y0, x1, y1, x2, y2, I, n);
```

Jako wynik działania funkcji otrzymamy natężenie pola magnetycznego  $H$  w żądanym punkcie i elementarne natężenia pola  $dH$  pochodzące od poszczególnych odcinków, na które podzielono przewód. Zostaną również narysowane dwa wykresy: Pierwszy to rysunek poglądowy na którym możemy zobaczyć wzajemne usytuowanie przewodu i punktu w którym obliczamy pole oraz wartość pola. Drugi rysunek to wykres cząstkowych natężeń pola  $dH$  pochodzących od elementarnych odcinków przewodu ( $n$  wartości  $dH$  – dla każdego elementarnego odcinka).



Rys. 3 Rysunek poglądowy – Prosta i punkt pomiaru, dla przykładowych danych



Rys. 4 Natężenia pola w punkcie  $P_0$  od elementarnych odcinków  $dl$

Funkcja jest zapisana w pliku `em3.m`. Wartość natężenia pola można obliczyć również dla przewodu o innym kształcie – należy w tym celu odpowiednio zmodyfikować współrzędne przewodu określonego parametrami  $x_1, y_1, x_2, y_2$  i podzielonego na odcinki w liniach 2 i 3 programu.

#### 4.1 Funkcja w języku MATLAB

W nagłówku, po słowie kluczowym **function** są określone:

- wartości  $H, dH$ , które funkcja oddaje,
- nazwa funkcji `em3` (musi być taka sama jak nazwa pliku),
- argumenty funkcji  $x_0, y_0, x_1, y_1, x_2, y_2, I, n$

```
function [H, dH] = em3(x0, y0, x1, y1, x2, y2, I, n)
```

poniższa komenda zamyka wszystkie otwarte w programie MATLAB wykresy:

```
close all
```

określamy podział przewodu na elementarne odcinki (podział na  $n+1$  punktów):

```
X = linspace(x1, x2, n+1);  
Y = linspace(y1, y2, n+1);
```